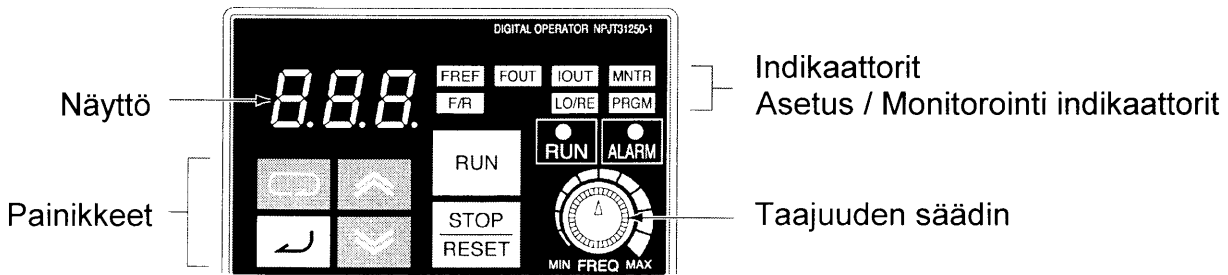


Omron taajuusmuuttajien pikaohje

Käyttöpaneeli

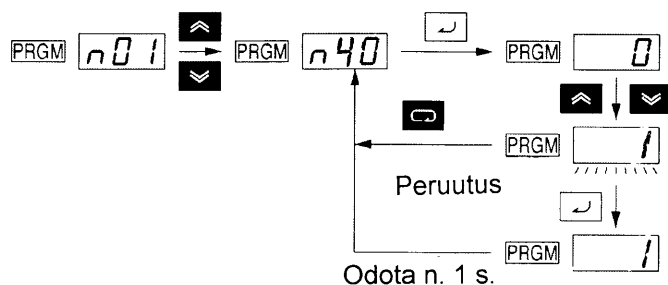


Toiminto	Nimi	Kuvaus
	Data näyttö	Näyttää kunkin toiminnon arvot näytöllä, kuten moottorille menevän taajuuden, parametrien asetusarvot.
	Taajuuden säädin	Taajuutta voidaan säätää 0 Hz ja asetellun maksimitaajuuden välillä.
	FREF indik.	Vertailutaajuus voidaan lukea tai säätää.
	FOUT indik.	Moottorille menevä taajuus voidaan lukea.
	IOUT indik.	Taajuusmuuttajan virta voidaan lukea
	MNTR indik.	Arvot valikoista U01...U10 voidaan lukea
	F/R indik.	Pyörimissuunta voidaan valita kun käytetään RUN Key -painiketta
	LO/RE indik.	Taajuusmuuttajan käyttö paikallisesti tai asetusarvojen mukaan. Huom. Toimintoa ei voida käyttää jos taajuusmuutt. toiminnassa.
	PRGM indik.	Parametrien arvot valikoista n01...n79 voidaan lukea ja asettaa. Huom. Taajuusmuuttajan ollessa toiminnassa vain osaa parametreista voidaan muuttaa.
	Mode Key	Asetus / Monitorointi indikaattoreiden valintanäppäin. Käytetään myös parametriasetuksessa peruuttamaan annettu asetusarvo.
	Lisää	Lisää annettavaa parametriarvoa tai asetusarvoa
	Vähennä	Vähentää annettavaa parametriarvoa tai asetusarvoa
	Enter	Asettaa annettavat monitorointi, parametri, ja asetusarvot kun niitä asetetaan tai muutetaan.
	RUN	Käynnistää taajuusmuuttajan kun käyttö paikallisesti (LO)
	STOP/RESET	Pysäyttää taajuusmuuttajan (mikäli n06 asetus ei estä sitä) Toimii myös RESET painikkeena kun virheilmoituksia kuitataan.

Huom. Turvallisuussyistä RESET toiminto ei toimi kun RUN toiminto on aktiivinen.

Esimerkki parametrien asettamisesta

(Multi-Function Output asetetaan indikaatiiviselle tilatiedolle, parametri n40 arvoon 1)



Painikkeet	Indikaattori	Näyttö esim.	Kuvaus
	FREF	00	Käynnissä
Mode Key	PRGM	n01	Paina Mode Key kunnes PRGM valittuna
Up / Down	PRGM	n40	Valitse Lisää näppäimellä parametriksi n40
Enter	PRGM	0	Paina Enter. Parametrin arvo näkyy näytöllä.
Up / Down	PRGM	1 (flashing)	Käytä Lisää ja Vähennä -painikkeita ja muuta arvoksi 1. Näytöllä oleva arvo vilkkuu.
Enter	PRGM	1	Paina Enter ja aseta arvoksi 1.
noin 1 s. kul.	PRGM	n40	Parametrin numero näkyy näytöllä.

Huom.

1. Jotta voit tehdä muutoksia parametreihin, parametrin n01 on oltava arvossa 1
2. Kun haluat peruuttaa annetun arvon, paina Mode Key. Näyttö palaa parametrin numeroon.
3. Kaikkia parametreja ei voida muuttaa taajuusmuuttajan ollessa toiminnassa (parametrilista laajemmassa käyttöoppaassa). Näiden parametrien osalta annettava arvo ei muutu taajuusmuuttajan ollessa toiminnassa, vaikka painetaan Lisää tai Vähennä -painikkeita.
4. RUN toiminto ei toimi näytön indikaattorin ollessa PRGM toiminnossa. Paina RUN painike OFF ja muuta Mode Key näyttämään FREF tai MNTR ja sen jälkeen paina RUN toimintoa uudelleen.

Parametrista (täydellinen lista löytyy engl.kielisestä käyttöohjeesta)

Parametri	Kuvaus	Alue	Oletusarvo
n01	Parametrien asetus 0 = Rajoitettu asetusmahdollisuus 1 = Vapaa asetusmahdollisuus 8 = Tehdasasetusten palautus	0...9	1
n02	RUN toiminnon valinta 0 = Digital operator eli käyttöpaneeli 1 = Ulkopuolinen ohjauskeskus 2 = Kommunikointi (valinnaisvaruste)	0...2	0
n03	Vertailutaajuuden valinta 0 = Käyttöpaneeli (potentiometri) 1 = Vertailutaajuus 1 (n21) 2 = Ulkopuolinen ohjauskeskus (0...10V) 3 = Ulkopuolinen ohjauskeskus (4...20 mA) 4 = Ulkopuolinen ohjauskeskus (0...20mA) 6 = Kommunikointi (valinnaisvaruste)	0...4 ja 6	0
n09	Max. taajuus moottorille	50...400 Hz	
n10	Max. jännite moottorille	1...255 V (200 V luokka) 1...510 V (400 V luokka)	200 400
n11	Max jännitteen max. taajuus	50...400 Hz	
n16	Kiihdytysaika 1	0...999 s.	10 s.
n17	Hidastuvuusaika 1	0...999 s.	10 s.
n21	Vertailutaajuus 1	0...400 Hz	50 Hz
n22 – n28	Vertailutaajuus 2 – 8	0...400 Hz	0 Hz
n32	Moottorin virta	Riippuu mallista	0...120 % taajuusm. virrasta
n36 – n39	Multi-function input	0...35	--
n40	Multi-function output (MA-MB-MC)	0..18	1
n44	Multi-function analog output (AM-AC): 0 = Taajuusulostulo (10A/max taaj.) 1 = Virtaustulo (10A/taajuusm. virta)	0 tai 1	0
n46	Kantotaajuus	1..4 (2.5..10 kHz) 7..9 (suhteell. taajuuteen)	Riippuu mallista
n52	DC syötön jarruvirta	0...100 %	50 %
n53	DC syötön pysäytysraja	0...100 %	50 %
n54	DC syötön käynnistysraja	0...100 %	50 %
n55	Sakkauksen esto hidastuksen aikana 0 = päällä 1 = pois päältä	0 tai 1	0